

【별지 제7호서식_위탁과제 요약서】

(신설 2015.10.20. 개정 2018. 2.21, 2021. 8.31)

위탁과제 요약서

분류코드	06-25KARI		공모예정일*	2025.2
주관과제명*	심우주탐사 궤적연구 시연기(STD 1.0) 개발			
위탁과제명*	심우주탐사를 위한 착륙정밀항법 연구 및 알고리즘 최적화			
위탁과제 연구비	총 연구비*		단계 연구비*	
	50,000 천원		50,000 천원	
위탁과제 연구기간	총 연구기간*		단계 연구기간*	
	2025.04.01.~ 2025.12.31.(9개월)		2025.04.01.~ 2025.12.31.(9개월)	
관련문의	성명*	강상욱	전화번호*	042-860-2060
	소속*	위성우주탐사체계설계부	이메일*	kangsw9@kari.re.kr
최종목표*	<ul style="list-style-type: none"> 심우주탐사(화성·소행성탐사)를 위한 착륙정밀항법 연구 및 알고리즘 최적화 			
단계목표 및 연구내용*	<p>1. 연구내용</p> <ul style="list-style-type: none"> 심우주탐사용(소행성, 화성) 착륙정밀항법 알고리즘 개발 <ul style="list-style-type: none"> 화성 착륙을 위한 라이다 센서 기반 착륙정밀항법 알고리즘 연구 소행성 착륙을 위한 영상 센서 기반 착륙정밀항법 알고리즘 연구 심우주탐사용 착륙정밀항법 알고리즘 최적화 수행 <ul style="list-style-type: none"> 화성착륙을 위한 정밀항법 알고리즘 성능분석 및 최적화 소행성착륙을 위한 정밀항법 알고리즘 성능분석 및 최적화 심우주탐사용 착륙유도제어 알고리즘 연구 <ul style="list-style-type: none"> 소행성 착륙유도제어 알고리즘 개발 <p>2. 기대효과</p> <ul style="list-style-type: none"> 심우주탐사, 특히 화성 정밀 착륙을 위한 핵심기술 조기 확보 화성 착륙선 착륙궤적설계에 직접 활용 향후 소행성, 달, 목성 유로파 등의 심우주탐사에 기술 활용 가능 <p>3. 결과물</p> <ul style="list-style-type: none"> 최종연구보고서, Matlab 코드 			